

2. mars 09 6 Rotasjonsdynamikk
for stive legemer.

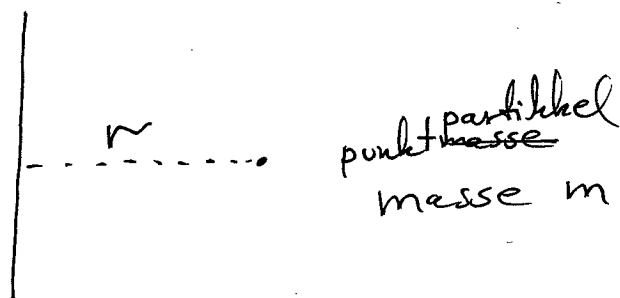
Sentrale størrelser

Tregghetsmoment	enhet	$\text{kg} \cdot \text{m}^2$
Kraftmoment	- " -	$\text{kgm}^3/\text{s}^2 = \text{N} \cdot \text{m}^2$
Spinn	- " -	$\text{kgm}^3/\text{s} = (\text{kgm/s}) \cdot \text{m}^2$

6.2-6.5 Fast omdreingsakse
akse

Definerer tregghetsmomentet I til punktpartikkelen om akse som

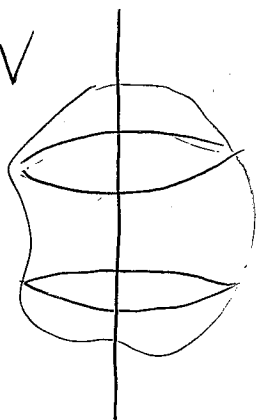
$$\underline{m \cdot r^2}$$



Kinetisk energi til punktpartikkelen hvis den roterer med vinkelhast ω om akse er

$$E_k = \frac{m}{2} v^2 = \frac{m}{2} \cdot (r \cdot \omega)^2 = \frac{1}{2} (m \cdot r^2) \cdot \omega^2 = \underline{\underline{\frac{1}{2} I \cdot \omega^2}}$$

Tregghetsmoment til et legeme gitt en rotasjonsakse
legeme V



Deler legemet opp i mange små biter. Bit i har masse m_i og avstand r_i til akse.

$$I = \lim_{\substack{\text{oppdelinger} \\ \text{i mindre biter}}} \sum_i m_i r_i^2 = \int_V r^2 \cdot dm$$

$$\frac{\Delta m}{\Delta V} = \rho \quad \text{masse tetthet}$$

ΔV lite volumelement.

$$I = \int r^2 \rho \cdot dV$$

Kinetisk energi til et stivt legeme

$$E_k = \lim \sum_i \frac{m_i}{2} (r_i \cdot \omega)^2$$
$$= \int \frac{1}{2} \omega^2 r^2 dm = \frac{\omega^2}{2} \int r^2 dm$$

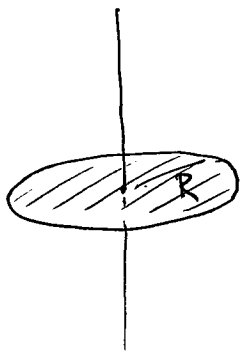
$$E_k = \frac{I}{2} \omega^2$$

Beregning ^{av} noen treghetsmomenter
(tabell på side 274 i boka)

Vi går ut fra at masse tettheten ρ er konstant.

aksen går gjennom sentret og er vinkelrett på disken.

Masse m



Sirkulær disk med radius R

$$\text{masse tettheten } \rho = \frac{m}{\pi \cdot R^2}$$

Deler opp disken i "sirkel biter"

tykkelse Δr



$$I = \int r^2 dm$$

$$= \int_0^R r^2 \rho \cdot 2\pi \cdot r dr$$

$$\text{massen er } \rho \cdot 2\pi \cdot r \cdot \Delta r = \Delta m$$

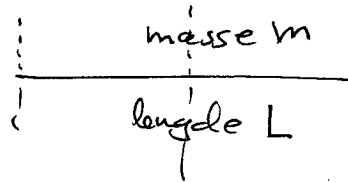
$$I = 2\pi \cdot \rho \int_0^R r^3 dr$$

$$= 2\pi \rho \frac{r^4}{4} \Big|_0^R = 2\pi \rho \cdot \frac{R^4}{4}$$

$$I = \frac{2\pi \cdot m}{\pi \cdot R^2} \cdot \frac{R^4}{4} = \underline{\underline{\frac{m \cdot R^2}{2}}}$$

oppg 6.2 i boken er en del av oblig 2.

Tregghetsmoment til



Plane legemer (ligger i et plan).

Anta at legemet ligger i x-y planet.

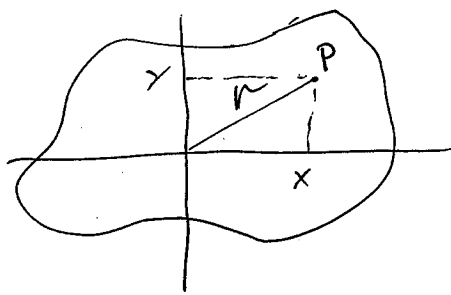
I_z = tregghetsmoment til legemet rundt z-aksen

I_x = _____ " _____ x-aksen

I_y = _____ " _____ y-aksen

Resultat:

$$\boxed{I_z = I_x + I_y}$$



$$r^2 = x^2 + y^2 \text{ Pytagoras}$$

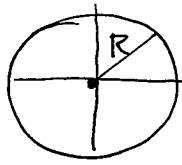
Avstand fra z-aksen til P er r.

Avstand fra x (y) -aksen til P er y (x).

$$I_z = \int r^2 dm$$

$$= \int x^2 + y^2 dm = \underbrace{\int x^2 dm}_{I_y} + \underbrace{\int y^2 dm}_{I_x}$$

Derfor er $I_z = I_x + I_y$.

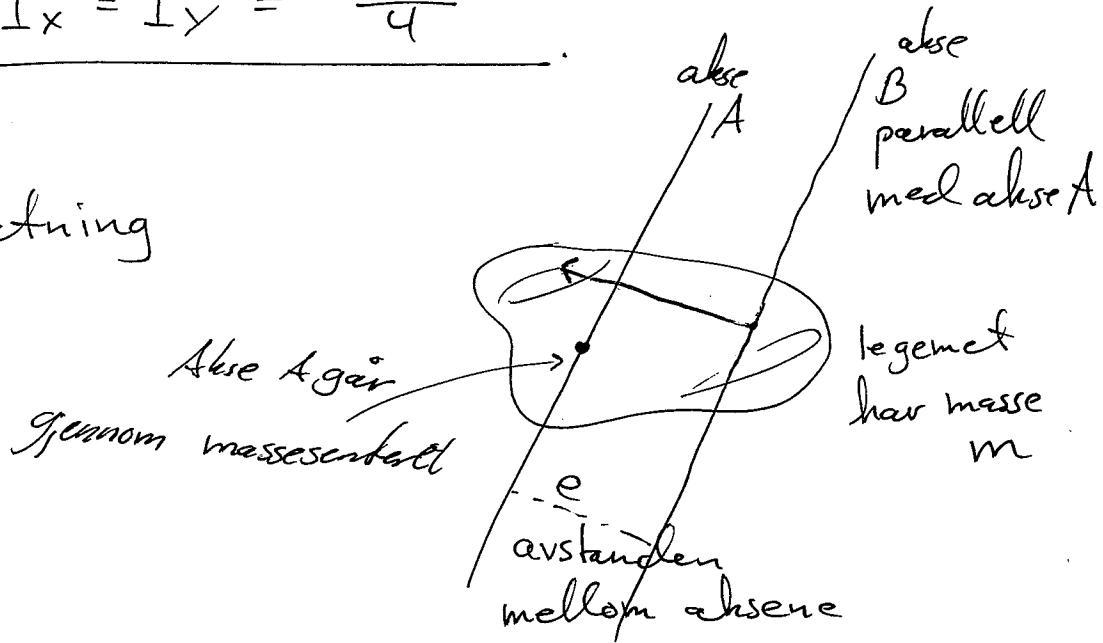


$$I_x = I_y$$

$$I_x + I_y = 2I_x = 2I_y = I_z = \frac{mR^2}{2}$$

Så $I_x = I_y = \frac{mR^2}{4}$.

Steiners setning

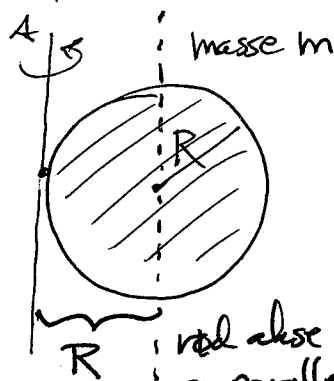


I_c = treghetsmoment for rotasjon rundt A

I = _____ " _____ B

Da er $I = I_c + m \cdot e^2$

Eksempel

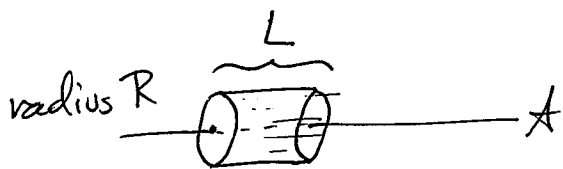


Hva er treghetsmomentet?

red akse er parallel til aksen A og går gjennom massesenteret.

Steiners setning gir at treghetsmomentet

$$I = m \cdot R^2 + I_c = m \cdot R^2 + \frac{m \cdot R^2}{4} = \frac{5}{4} m \cdot R^2$$




masse m .

Tregghetsmoment for roasjon rundt A er

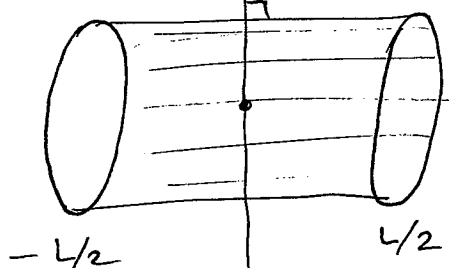
$$I = \frac{mR^2}{2}$$

(Deler sylindere opp i mange tyne skiver

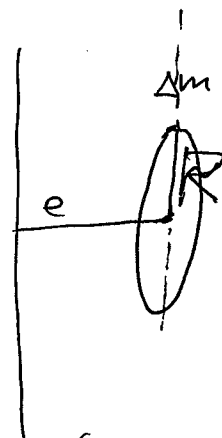
Δl
 tregghetsmoment
 $\frac{R^2}{2} \cdot \Delta m$)

Summen $I = \frac{R^2}{2} \sum \Delta m_i = \frac{R^2}{2} m$

aksen går gjennom
massesenteret.



masse tettheten $\frac{m}{L}$



tregghetsmomentet
er $\Delta m \cdot e^2 + \frac{\Delta m R^2}{4}$

(e er variabel)

$$\int_{-L/2}^{L/2} \left(e^2 + \frac{R^2}{4} \right) \frac{m}{L} \cdot de$$

$$= \frac{m}{L} \left[\frac{e^3}{3} + \frac{R^2}{4} \cdot e \right]_{-L/2}^{L/2}$$

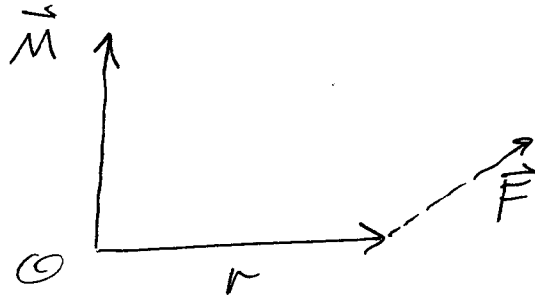
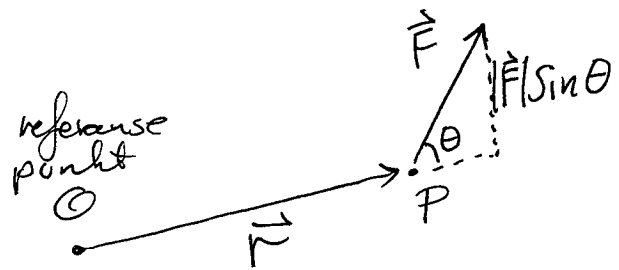
$$= \frac{2 \cdot m}{L} \left(\left(\frac{L}{2} \right)^3 \frac{1}{3} + \frac{R^2}{4} \cdot \left(\frac{L}{2} \right) \right)$$

$$= \underline{\underline{m \left(\frac{L^2}{12} + \frac{R^2}{4} \right)}}$$

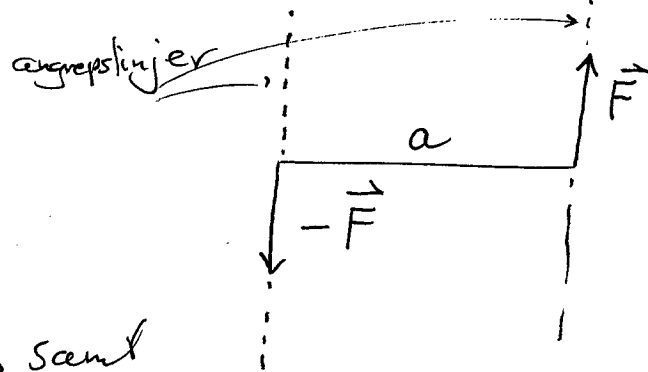
Kraft moment

$$\vec{M} = \vec{r} \times \vec{F}$$

$$|\vec{M}| = |\vec{r}| \cdot |\vec{F}| \cdot \sin \theta$$



Merk: Definisjonen bruker ingen akse.

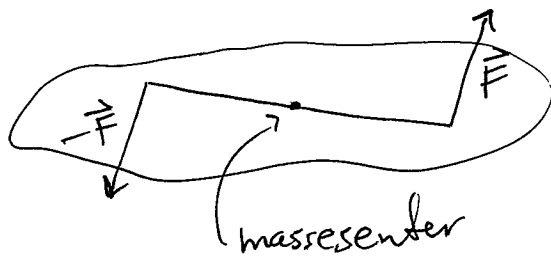


Kraft par

to motsatt retta og like store krefter, samt avstanden mellom dem.

Kraftmomentet til et kraftpar er uavhengig av referansepunktet O.

$$M = a \cdot |\vec{F}| \text{ eller } M = -a |\vec{F}|.$$



Summen av krefter på legemet er $-\vec{F} + \vec{F} = 0$ så massesenteret

oppfører seg som om ingen krefter virker på det.